

# 概率 & 期望入门

black\_trees

2023 年 4 月 1 日

Chengdu Foreign Languages School

# 前言

当你学习概率论时，不要相信你的直觉。

# 基本概念

## 样本点 & 样本空间

- ▶ 样本点  $\omega$  (sample point): 一次随机试验  $E$  中的每一个可能出现的试验结果。可以是抽出的卡牌编号, 也可以是扔出的骰子点数。
- ▶ 样本空间  $\Omega$  (sample space): 所有样本点构成的集合。

# 基本概念

## 随机变量

- ▶ 随机变量  $X$  (random variable): 一个由样本空间到实数域的**单射**。

因为样本点可能是用文字表示的, 比如硬币正面朝上或是反面朝上, 所以为了研究方便, 我们建立一个映射, 将样本点转化为实数。

注意, 随机变量是一个函数, 它不对应样本点, 它的取值才对应样本点。

上面的抛硬币问题的随机变量  $X$  的取值为  $\{0, 1\}$ , 所以  $X$  是一个映射:  $\Omega \rightarrow \{0, 1\}$ 。

通常我们研究的是离散型随机变量, 也就是取值可数的随机变量。

# 基本概念

## 随机事件

- ▶ 随机事件  $S$  (random event): 样本空间  $\Omega$  的一个子集, 表示一系列结果。
  - ▶ 和事件  $A \cup B$  (sum event): 任意两个事件的和事件  $A \cup B$  如果发生, 当且仅当  $A, B$  中有一个事件发生。可以理解为并集。
  - ▶ 积事件  $A \cap B$  (product event): 任意两个事件的积事件  $A \cap B$  如果发生, 当且仅当  $A, B$  同时发生。可以理解为交集。
  - ▶ 互斥事件: 若对于任意两个事件  $A, B$ , 它们的积事件发生的概率为 0, 则称这两个事件互斥 (可以表达为  $P(A \cap B) = 0$ )
- 和事件以及积事件都可以扩展到多个事件的情况, 不再赘述。

# 概率

## 定义

古典定义：

如果一个试验  $E$  满足两条性质：

- ▶ 试验的样本空间是**可数**的（即，样本空间只包含有限个样本点）。
- ▶ 试验的每个样本点等可能出现。

这样的试验便是古典试验。

对于古典试验中的事件  $A$ ，它的概率定义为  $P(A) = \frac{m}{n}$ ，其中  $n$  表示该试验中所有可能出现的基本结果的总数目， $m$  表示事件  $A$  包含的试验基本结果数。

# 概率

## 定义

公理化定义:

设样本空间为  $\Omega$ , 若对于  $\Omega$  中的每一个事件  $A$ , 都存在定义在实数域上, 值域为实数的函数  $P(A)$ , 满足:

- ▶  $P(A) \geq 0$
- ▶  $P(\Omega) = 1$
- ▶ 对于若干个**两两互斥**事件  $A_1, A_2, \dots$ , 有
$$\sum P(A_i) = P(\cup A_i)$$

则称  $P(A)$  为随机事件  $A$  发生的概率 (probability)。

其实概率还有一种统计定义, 不过目前没啥用, 我提一下就行了。

# 概率

## 条件概率

- ▶ 条件概率：对于任意两个事件  $A, B$ ，在已知事件  $A$  发生的条件下，发生  $B$  事件的概率称作条件概率，记作  $P(B|A)$ 。
- ▶ 计算公式：
$$P(B|A) = \frac{P(A \cap B)}{P(A)}, P(A) \neq 0。$$



# 概率

## 独立性

- ▶ 事件的独立性：若事件  $A$  是否发生对  $B$  没有影响，即是  $P(B|A) = P(B)$ ，则称事件  $A, B$  相互独立。

# 概率

## 相关计算

Sum Rule:

定义里已经提到，事件可以看作一个集合，所以我們也可以用集合的思想来考虑概率问题。

由容斥原理可以得到：

$$P(A \cup B) = P(A) + P(B) - P(A \cap B)$$

还记得我们提到的互斥事件吗？它们的积事件发生的概率为 0，我们带入容斥原理：

$$P(A \cup B) = P(A) + P(B)$$

换句话说，如果两个事件互斥，则它们的和事件发生的概率为它们分别发生的概率之和。

推广：若事件  $A_1, A_2, \dots, A_n$  两两互斥，则

$$P\left(\bigcup A_i\right) = \sum P(A_i)$$

可以发现这就是概率的公理化定义。

# 概率

## 相关计算

Multiplication Rule:  
还记得条件概率的公式吗?

$$P(B|A) = \frac{P(A \cap B)}{P(A)}$$

我们想想, 如果  $A, B$  相互独立, 那么这个公式会长成什么样呢?

$$P(B|A) = P(B) \iff P(A) \cdot P(B) = P(A \cap B)$$

换句话说, 如果两个事件相互独立, 则它们的积事件发生的概率为它们分别发生的概率之积。

推广: 若事件  $A_1, A_2, \dots, A_n$  两两独立, 则

$$P\left(\bigcap A_i\right) = \prod P(A_i)$$

# 概率

## 相关计算

Bayes Rule:

若  $A, B$  相互独立, 则有:

$$P(B|A) = \frac{P(B)P(A|B)}{P(A)}$$

推导是显然的, 代入 Multiplication Rule 即可。

# 概率

## 相关计算

Total Probability Theorem:

若事件  $A_1, A_2, \dots, A_n$  构成一组完备的事件且都有正概率, 即

$\forall i, j, A_i \cap A_j = \emptyset$  且  $\sum_{i=1}^n A_i = 1$ , 则有:

$$P(B) = \sum_{i=1}^n P(A_i)P(B|A_i)$$

证明也比较容易, 拆开之后代入条件概率公式即可。

# 期望

## 定义

- ▶ 数学期望/均值  $E$  (mean): 若离散型随机变量  $X$  的取值为  $\{x_1, x_2, x_3, \dots\}$ , 其中随机事件  $X = x_i$  发生的概率为  $P(X = x_i) = p_i$ , 那么, 离散型随机变量  $X$  的数学期望  $E(X)$  为  $\sum x_i p_i$ .

换句话说, 一个离散型随机变量的期望, 等于其取值和对应概率之积的和。

很多时候, 我们会将数学期望看作一种“加权平均数”, 这样更加易于理解。

# 期望

## 性质

- ▶ 线性性:  $E(aX + bY) = aE(X) + bE(Y)$ 。
- ▶ 常用形式:  $E(X + Y) = E(X) + E(Y)$ 。
- ▶ 与概率的相互转化: 这个其实不常用, 省去。

期望的线性性在求解期望 dp 的时候非常有用, 通常, 我们可以利用它, 省去直接按定义展开式子的繁琐步骤。

# 概率 DP

## 概述

就是设计一个状态，求一些事件发生的概率。

大致分三步：

1. 找到样本点，样本空间，事件。
2. 设计合适的状态。
3. 考虑利用 Sum/Multiplication Rule 来转移。

Talk is cheap, show me the problem.



# 概率 DP

## 例题

Zelda 有  $n$  张牌, 每张牌上有一个数字  $a_i, 1 \leq a_i \leq n$ 。

Zelda 每次会从牌堆里抽一张牌, 抽完之后不放回。

假设当前抽到  $x$ , 上一张抽出的是  $y$ 。

- ▶ 如果  $x = y$ , win。
- ▶ 如果  $x < y$ , lose。
- ▶ 如果  $x > y$ , continue。

问 Zelda 最后获胜的概率是多少, 对 998244353 取模,  $1 \leq n \leq 5000$ <sup>1</sup>。

---

<sup>1</sup>Source: CF1156F. Card Bag

# 概率 DP

## 例题

发现要处理的要素有点多：

- ▶ 抽完不放回去
- ▶ 每次可能有三种游戏状态：win,lose,continue。
- ▶ 每种牌的数量

第一个直接记录当前抽了几次就行了。

第二个也比较好做，lose 就直接退出了，对于最后的答案不会有贡献，continue 需要设计状态表示，发现 win 只需要考虑最后两个牌相同的情况就行了，所以也不用设计状态，最后统一计算贡献即可。

那么，我们只需要处理 continue 的情况。

最麻烦的部分是处理每种牌剩余的数量，感觉上来说需要多开一维状态来记录，但这样状态承受不了，也不好转移。

但其实不用，因为有一个性质。

# 概率 DP

## 例题

性质:

发现如果游戏能继续下去, 当且仅当取出来的数按照时间戳排序之后是**严格单调递增**的。

所以, 每种牌是只能取一张的, 也就是说, 抽到一张牌  $j$  的时候, 一定是第一次, 并且是最后一次抽到它。

# 概率 DP

## 例题

所以可以设计出 DP：设  $dp(i, j)$  表示考虑第  $i$  次，抽到  $j$  且继续下去的概率。

因为要保证一直继续，所以转移的时候不能从上一个取大于  $j$  的状态转移过来，又要保证需要继续下去，所以也不能从上一个取  $j$  的转移。

那么可以写出方程：

$$dp(i, j) = \sum_{k=1}^{j-1} dp(i-1, k) + \frac{cnt(j)}{n-i+1}$$

前缀和优化一下，能够做到  $O(n^2)$ 。

# 概率 DP

## 例题

在求出 dp 数组之后，我们考虑如何计算答案。

发现如果  $cnt(j) > 1$ ，那么状态  $dp(i, j)$  对于答案的贡献就是

$$\frac{cnt(j) - 1}{n - i}。$$

因为我们之前取到了一个  $j$ ，所以我们需要在  $dp(i, j)$  的基础上乘一个再次取到  $j$  的概率。

又因为所有胜利的情况是互斥（互不影响）的，所以最后的答案直接求个  $\sum$  即可。

# 概率 DP

## 总结

概率 dp 的话，其实只需要想清楚事件是和事件还是积事件，设计好状态，用定义转移就行了，没啥难度。

# 期望 DP

## 概述

期望 dp 和概率 dp 的区别就在于，期望 dp 还需要考虑取值问题。所以一般情况下，期望 dp 的处理都比概率 dp 稍要复杂一些，不过其实也不算太难。

# 期望 DP

## 例题 1

有一个  $n$  滴血的怪物。每一次攻击你有  $P\%$  的概率让它失去 2 滴血，有  $(100 - P)\%$  的概率让它失去 1 滴血。如果攻击过后怪物的血量  $\leq 0$ ，它就死了。你需要一直攻击怪物直到它死亡。输出攻击次数的期望对 998244353 取模的值<sup>2</sup>。  
 $1 \leq n \leq 2 \times 10^5, 0 \leq P \leq 100$ 。

---

<sup>2</sup>Source: ABC280E. Critical Hit



# 期望 DP

## 例题 1

设  $dp(i)$  表示打死一只血量为  $i$  的怪物的步数期望。

因为血量为 1 的时候怎么打都是 gg, 所以  $dp(1) = 1$ 。

方程比较显然, 如果当前打掉了 1 滴血, 那么应当从  $dp(i - 1)$

转移过来, 概率为  $\frac{100 - P}{100}$ , 攻击次数加一。

否则从  $dp(i - 2)$  转移过来, 概率为  $\frac{P}{100}$ 。

可以得到方程:

$$dp(i) = \frac{100 - P}{100} dp(i - 1) + \frac{P}{100} dp(i - 2) + 1$$

我们这里省去了直接代入期望的定义的过程, 只需要乘法分配律一下就可以知道式子的正确性了。

你可以把上一个状态**看作**这个状态的一个取值, 不过其本质还是推式子。

# 期望 DP

## 例题 2

给出一个有向无环的连通图，起点为 1，终点为  $N$ ，每条边都有一个长度。

数据保证从起点出发能够到达图中所有的点，图中所有的点也都能够到达终点。

Yuyuko 从起点出发，走向终点。

到达每一个顶点时，如果有  $K$  条离开该点的道路，Yuyuko 可以选择任意一条道路离开该点，并且走向每条路的概率为  $\frac{1}{K}$ 。

现在 Yuyuko 想知道，从起点走到终点所经过的路径总长度的期望是多少？<sup>3</sup>

$1 \leq n \leq 10^5, 1 \leq m \leq 2 \times 10^5$ 。

---

<sup>3</sup>Source: Acwing217. 绿豆蛙的归宿

# 期望 DP

## 例题 2

设  $dp(u)$  表示从  $1 \rightarrow u$  的路径长度的期望。

我们根据定义尝试推一下式子，假设  $u$  是从  $v_1 \dots v_r$  这些节点可以到达的。

假设  $x(v_i)_j$  表示从  $1 \rightarrow v_i$  的路径的某一种可能长度， $p(v_i)_j$  表示出现  $x(v_i)_j$  这种情况的概率。

那么就有：

$$\begin{aligned} dp(u) &= \sum_i \sum_j (p(v_i)_j \times \frac{1}{deg(v_i)} \times (x(v_i)_j + w(u, v_i))) \\ &= \sum_i \left( \frac{1}{deg(v_i)} \times \sum_j (p(v_i)_j \times x(v_i)_j + p(v_i)_j \times w(u, v_i)) \right) \\ &= \sum_i \left( \frac{1}{deg(v_i)} \times (dp(v_i) + w(u, v_i) \times \sum_j p(v_i)_j) \right) \end{aligned}$$

# 期望 DP

## 例题 2

注意到  $\sum_j (p(v_i)_j)$  就是从 1 出发, 走到  $v_i$  的概率。

所以我们转移 dp 的时候顺带着处理一个数组  $P(v_i)$  表示从  $1 \rightarrow v_i$  的概率就行了。

初始化  $dp(1) = 0$ , 终态  $dp(n)$ 。

# 期望 DP

## 例题 2

其实这种“正推”的方法比较麻烦，其原因在于需要处理  $P$  这个数组，因为从  $1 \rightarrow v_i$  的概率是不能直接确定的。

注意到我们最后一定会走到  $n$ ，也就是说  $\forall u \neq n, P(u \rightarrow n) = 1$ ，那么，如果我们考虑倒推会怎样呢？

设  $dp(u)$  表示从  $u \rightarrow n$  的路径长度期望，并且  $u$  可以到达  $v_1 \dots v_r$ ，那么可以有：

# 期望 DP

## 例题 2

$$dp(u) = \frac{1}{deg(u)} \sum_i (dp(v_i) + w(u, v_i) \times \sum_j p(v_i)_j)$$

是不是基本一样？并不，注意到这里的  $\sum_j p(v_i)_j$  表示的是从  $v_i$  出发走到  $n$  的概率，这个概率一定是 1，所以状态转移变为：

$$dp(u) = \frac{1}{deg(v_i)} \sum_i (dp(v_i) + w(u, v_i))$$

然后转移就不用额外维护信息了。

# 期望 DP

## 总结

- ▶ 求解期望 DP 时，可以将上一个状态**当作**下一个状态的随机变量的取值，进而简化转移。
- ▶ 其本质类似： $\sum(x_i p_i \times P) = P \times \sum(x_i p_i)$ 。
- ▶ 当然，也可以直接暴力用定义展开求解，例题 2 就展示了这样的过程，不过一般不推荐使用这种做法。
- ▶ 很多时候，正推需要额外处理概率，在确定终态的情况下，我们可以考虑倒推，借此来省去处理概率的繁琐步骤。

当然，期望 DP 不止这些技巧，习题当中还有一个更有意思的 trick。

# 习题

- ▶ CF148D. Bag of mice
- ▶ CF518D. Ilya and Escalator
- ▶ CF1778D. Flexible String Revisit
- ▶ ABC295E. Kth Number
- ▶ CF24D. Broken Robot (需要高斯消元)
- ▶ HNOI2013. 游走 (需要高斯消元)

后两题推出方程后会有后效性，但是利用高斯消元，将转移方程当作几个线性方程组来求解，可以消除后效性。

这两题不做要求，感兴趣可以自己研究一下，不懂可以问我。

以上题目会放在 Vjudge 专题/洛谷团队上，链接: [link](#)



# 答疑

尽管问!

# 后记

## Reference

- ▶ Mathematics for Computer Science
- ▶ Introduction to Algorithms
- ▶ 算法竞赛进阶指南
- ▶ 我曾经的高中数学老师 Cy 的讲义
- ▶ 我的博客: [hylwxqwq.github.io](http://hylwxqwq.github.io) (这算引用吗 (逃))
- ▶ 感谢 Zy 同学和 Wkm 学长, 他们提出了许多宝贵意见。

# 后记

## 吐槽

- ▶ 写这玩意儿挺占时间的。
- ▶ 感觉很多书讲定义都没有很清晰的逻辑体系。
- ▶ 所以这套逻辑是我自己搞出来的，应该在其他地方见不到！（是的，这种感觉很好）
- ▶ 如有谬误，请联系：QQ: 1020061231.
- ▶ 如需转载，请注明原作者。
- ▶ SCOI2023 RP++
- ▶ 更正发布地址：[here](#)